

УДК 519.95

**ВЫСОКОТОЧНЫЙ АЛГОРИТМ СЕПАРАЦИИ
ДРОБНО-РАЦИОНАЛЬНЫХ МАТРИЦ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ
СИМВОЛЬНЫХ ВЫЧИСЛЕНИЙ****Л.Ф. АГАМАЛИЕВА***Институт Прикладной Математики,
Бакинский Государственный Университет
latifa.agamalieva@gmail.com*

В работе, используя символьное вычисление на базе пакета MATLAB, создан высокоточный алгоритм для сепарации дробно-рациональных матриц относительно мнимой оси и единичной окружности.

Ключевые слова: сепарация, дробно-рациональные матрицы, высокоточный алгоритм.

В последнее время с применением новых компьютерных технологий и созданием новых пакетов прикладных программ точность результатов решения некоторых классов задач значительно увеличилась.

Следует особо отметить Symbolic Toolbox пакета MATLAB, процедуры которого используют символьные вычисления.

Система символьных вычислений – мощный программный продукт, способный решать широкий круг задач с различным уровнем вычислительной сложности, начиная от простых преобразований выражений: полиномов, рядов, рациональных функций и формул, и вплоть до решения различных систем уравнений. У таких систем есть ряд преимуществ перед системами, которые производят вычисления численно.

Большинство математических систем, используемых в работе с компьютером, являются численными системами. Такие результаты вычислений редко бывают абсолютно точными – как правило, при операции с вещественными числами происходит их округление. Реализация большинства численных методов базируется на заведомо приближенных численных методах. Часто из-за накопления погрешности эти методы расходятся. За пределами возможностей численных математических систем оказались обширные области математики, связанные с проведением аналитических расчетов. Символьные операции – это то, что кардинально

отличает системы символьной математики от систем для выполнения численных расчетов.

В данной работе, используя символьное вычисление на базе пакета MATLAB, создан высокоточный алгоритм для сепарации дробно-рациональных матриц относительно мнимой оси и единичной окружности. Известно, что процедура сепарации связано с нахождением нулей полинома [5, 6]. Следует отметить крайнюю неустойчивость корней некоторых полиномов как функций от их коэффициентов. Многие задачи, включающие в себя нахождение нулей полиномов, требует точного вычисления коэффициентов полиномов. Здесь рассматривается вычислительный алгоритм сепарации правильной дроби не связанный с нахождением корней полинома [1, 2, 4] и предложен алгоритм решения полиномиальных уравнений.

Постановка задачи

Известно, что алгоритмы оптимизации в пространствах Харди включает процедуру представления правильной дробно-рациональной матрицы в виде суммы двух матриц. Такая процедура реализуется путем нахождения корней полинома.

Представим дробно-рациональную матрицу V в виде

$$V = V_0 + V_+ + V_- ,$$

где V_0 -полиномиальная матрица, V_+ и V_- дробно-рациональные матрицы, элементы которых являются правильными дробями с полюсами в левой и в правой полуплоскости, либо внутри и вне единичной окружности.

Сепарация дробно-рациональные матрицы осуществляется поэлементно, и может быть проведена без определения нулей полинома путем вычисления проекторов на соответствующие инвариантные (корневые) подпространства. Но с вычислительной точки зрения этот подход не всегда является эффективным. В этой связи предложены алгоритмы, позволяющие реализовать упомянутую процедуру без нахождения корней полиномов [1,2,3].

Элементы матрицы V_0 являются целыми частями соответствующих элементов матрицы V и находятся в результате деления числителя на знаменатель. Дробные части образуют матрицу

$$V_+ + V_- = \left[\frac{b_{ij}(s)}{a_{ij}(s)} \right] = \left[\frac{b_{ij}^{(1)} s^{n-1} + b_{ij}^{(2)} s^{n-2} + \dots + b_{ij}^{(n)}}{s^n + a_{ij}^{(1)} s^{n-1} + \dots + a_{ij}^{(n)}} \right] , \quad (1)$$

элементы которой являются правильными дробями $i = 1, 2, \dots, n; j = 1, 2, \dots, n$ (степень числителя меньше степени знаменателя).

Следует отметить, что поскольку элементы дробно-рациональной матрицы $V_+ + V_-$ не имеют полюсов на мнимой оси либо на единичной окружности, то

соответствующие проекторы сравнительно просто вычисляются с помощью матричной сигнум функции.

Сепарация дробно-рациональных матриц относительно мнимой оси

Рассмотрим алгоритм сепарации в случае правильной дроби. Пусть передаточная функция V является правильной дробью

$$V_+ + V_- = \begin{bmatrix} b_{ij}(s) \\ a_{ij}(s) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{1ij}(s) \\ a_{1ij}(s) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_{2ij}(s) \\ a_{2ij}(s) \end{bmatrix},$$

нули полиномов $a_1(s)$, $a_2(s)$ лежат по разные стороны от мнимой оси, n_l – степень полинома $a_l(s)$, $l = 1, 2$, $n_1 + n_2 = n$, $n_1 \leq n_2$.

Предположим, что вычислен полином $a_1(s)$ (далее индексы i, j опускаются). Из $a(s) = a_1(s)a_2(s)$ получаем

$$a_2(s) = \frac{a(s)}{a_1(s)}. \quad (2)$$

После определения $a_1(s)$ и $a_2(s)$ полиномы $b_1(s)$ и $b_2(s)$ находятся из решения полиномиального уравнения

$$b(s) = a_2(s)b_1(s) + a_1(s)b_2(s). \quad (3)$$

Опишем процедуру вычисления полинома $a_1(s)$. Предположим, что $b_1(s) = 1$.

Представление в пространстве состояния правильной дроби $\frac{1}{a(s)}$ следующее

$$\frac{1}{a(s)} = C(Es - A)^{-1} \cdot \alpha,$$

где

$$\begin{aligned} a(s) &= s^n + a_1s^{n-1} + \dots + a_n \\ C &= [1 \ 0 \dots 0], \quad \alpha' = [0 \ 0 \dots 1], \\ A &= \begin{bmatrix} 0 & \dots & E_{n-1} \\ \dots & \dots & \dots \\ -a_n & -a_{n-1} & -a_1 \end{bmatrix}, \end{aligned} \quad (4)$$

E - единичная матрица размерности $n - 1$.

Предполагается, что матрица A не имеет собственных значений на мнимой оси.

Представим $(Es - A)^{-1}$ в виде

$$(Es - A)^{-1} = (Es - AA_*)^{-1} A_+ + (Es - AA_-)^{-1} A_-.$$

Неортогональные проекторы на инвариантном подпространстве матрицы A обозначим как

$$A_+ = \frac{E - \text{sign}A}{2}, \quad A_- = \frac{E + \text{sign}A}{2}. \quad (5)$$

Вычисление $signA$ состоит из следующих шагов

$$signA = \lim_{k \rightarrow \infty} A_k; \quad A_{k+1} = \frac{A_k + A_k^{-1}}{2}, \quad k = 0, 1, 2, \dots,$$

$$A_0 = A,$$

A^{-1} существует, так как $a(s)$ не имеет нулей на мнимой оси. Вычислим ранг матрицы AA_+ и AA_- .

$$rank(AA_+) = r_+; \quad rank(AA_-) = r_-; \quad n_1 = \min(r_+, r_-).$$

Вычисляем

$$X' = \left[\left(C(AA^*)^{n_1+1} \right)', \dots, \left(C(AA^*) \right)' \right],$$

где

$$A^* = \begin{cases} A_+ & r_+ < r_- \\ A_- & \text{иначе} \end{cases}.$$

С помощью QR-разложение матрицу приводим к треугольному виду (процедура `qr.m` пакета Matlab. $[L, U] = qr(X)$, U - верхняя треугольная матрица). Последняя строка приведенной матрицы будет нулевой, а элементы последней строки матрицы U - коэффициенты полинома $a_1(s)$ в порядке убывания степеней. Если полином $a_1(s)$ вычисляется с некоторой ошибкой, то необходимо провести уточнения коэффициентов полинома $a_2(s)$.

Таким образом, алгоритм сепарации правильной дроби относительно мнимой оси состоит из следующих шагов:

1. Строится матрица (4)
2. Согласно (5) вычисляются A_+ и A_- .
3. Формируется матрица X .
4. Вычисление полинома $a_1(s)$
5. Определение полинома $a_2(s)$ согласно (2).
6. При необходимости производится уточнения коэффициентов полиномов $a_1(s)$, $a_2(s)$.
7. Решая полиномиальное уравнение (3) находятся полиномы $b_1(s)$, $b_2(s)$.

Для сепарации относительно окружности единичного радиуса модифицируется только первый шаг описанного алгоритма. В этом случае нули полиномов $a_1(s)$, $a_2(s)$ лежат по разные стороны от единичной окружности. Под A_+ , A_- следует понимать проекторы на инвариантные подпространства матрицы A , отвечающие собственным значениям, лежащим внутри и вне единичной окружности. Эти проекторы вычисляются так [1,4]

$$A_+ = \frac{1}{2}(E - \text{sign}B), \quad A_- = \frac{1}{2}(E + \text{sign}B), \quad B = (A - E)(A + E)^{-1}.$$

$(A + E)^{-1}$ существует, т.к. $a(s)$ не имеет нулей на единичной окружности.

Алгоритм решения полиномиальных уравнений

Полиномиальное уравнение имеет следующий вид

$$a_2 b_1 + a_1 b_2 = b. \quad (6)$$

Здесь a_1, a_2, b – заданные полиномы, b_1, b_2 – неизвестные полиномы от s . Допустим полиномы a_1 и a_2 взаимно простые. На основе алгоритма Евклида, построен алгоритм решения полиномиального уравнения (6). Сущностью алгоритма Евклида является нахождением наибольшего общего делителя двух полиномов. Допустим, полином a_2 имеет большую степень, чем a_1 . Разложим $\frac{a_2}{a_1}$ в непрерывную дробь вида:

$$\frac{a_2}{a_1} = q_0 + \frac{1}{q_1 + \frac{1}{q_2 + \dots + \frac{1}{q_{n-1} + \frac{1}{q_n}}}}$$

где q_0, q_1, \dots, q_n – полиномы.

Это разложение выполняется с помощью алгоритма Евклида, т.е. последовательным делением полиномов.

$$\begin{aligned} a_2 &= a_1 \cdot q_0 + r_1; & 0 \leq \|r_1\| &\leq \|a_1\| \\ a_1 &= r_1 q_1 + r_2; & 0 \leq \|r_2\| &\leq \|r_1\| \\ r_1 &= r_2 q_2 + r_3; & 0 \leq \|r_3\| &\leq \|r_2\| \\ &\dots\dots\dots & & \\ r_{n-2} &= r_n q_{n-1} + r_n; & 0 &= \|r_n\| < \|r_{n-1}\|. \\ r_{n-1} &= r_n q_n & r_n &= \rho \end{aligned}$$

Здесь $\|\cdot\|$ – степень полинома. Полиномы a_2 и a_1 взаимно простые полиномы, их наибольшим общим делителем является полином нулевой степени, т.е. число $r_n = \rho$.

Полиномы q_0, q_1, \dots, q_n называются неполными частными, r_1, r_2, \dots, r_n остатками.

Обозначая через k_i и f_i числитель и знаменатель i -ой подходящей дроби, можно вывести следующие рекуррентные соотношения:

$$\begin{aligned}k_{i+1} &= k_i q_i + k_{i-1}, \\f_{i+1} &= f_i q_i + f_{i-1},\end{aligned}$$

где $k_{-1} = 0$; $k_0 = 1$, $f_{-1} = 1$; $f_0 = 0$.

Решение уравнения (4) имеет вид:

$$b_1 = \frac{1}{\rho} (-1)^{n+1} f_n b + a_1 p, \quad b_2 = \frac{1}{\rho} (-1)^n k_n b - a_2 p,$$

где p – произвольный полином.

Для получения минимального полинома b_1 достаточно найти остаток от

деления полинома $\frac{1}{\rho} (-1)^{n+1} f_n b$ на a_1 .

$$\frac{1}{\rho} (-1)^{n+1} f_n b = a_1 q + b_1$$

соответствующий полином b_2 можно получить из полиномиального уравнения (6).

Текст программы:

```
function [X,Y]=solvpol(a,b,c)
m=length(a)
[q0,r1]=bolme1(a,b)
delt=q0;
n=length(r1)
K1=q0;K0=[1];
F1=[1];F0=[0];
while n~=1
[q1,r2]= bolme1(b,r1);
n=length(r2);
ro=r2;
K2=polysum(vurma(K1,q1),K0);
K0=K1;
K1=K2;
F2=polysum(vurma(F1,q1),F0);
F0=F1;
F1=F2;
b=r1;
r1=r2;
end
```


$a_2 = [-35.00000000000011159476120958835656116369785732728334628932563128,$
 $- 245.0000000000015623266569342394825344376550118142826417894665961,$
 $- 735.0000000000130035218703917584341364698269488137810008934768865,$
 $- 1225.000000000080498073484759091685981676964170410791285308817915,$
 $- 1225.000000000391497979868044777843423854820055112205260251244535,$
 $- 735.000000001548452720212573241336264381051382408211722061512530,$
 $- 245.000000005148546346201085552192007807386531085710597858658652,$
 $- 35.000000014821521475417575301464223598430231536203822269299791],$

$b_1 = [-3.947753905814029469503987996430644937153235912762240509560763723,$
 $- 27.63427734054581789501341864211255284165016450375064950554250352,$
 $- 82.54394530224665544864567238068742433157323575393611438458949481,$
 $- 135.6591796688304706804423366478087079528786099488744626283325668,$
 $- 130.7543945100772066132286184593403572194113768758027451574753625,$
 $- 71.17919920349581290024862098432621436478544655387997533610419184,$
 $- 17.49999999359270212817795883182039332822100709308403510032926261]$

$b_2 = [0.3222656249644085139016459773913046998727698117867383867505843379e - 2,$
 $- 0.2255859374763313851268768353949275244365640822855113543842518379e - 1,$
 $0.6738281249337112561567860555244033899327290827605521433119093182e - 1,$
 $- 0.1107421874899707484082648866478973780636857276706040924467958893,$
 $0.1067382812413285276887620668258842676902495383023864451200375646,$
 $- 0.5810546874592228201816888269527943148960461223845149408840840034e - 1,$
 $0.1428571428489513235472505468270272600852509434895407784961235581e - 1]$

Точность этих вычислений равна $|a(s) - a_1 a_2| = 1.8791e - 012$. Отсюда видно, что этот алгоритм дает более точные результаты.

ЛИТЕРАТУРА

1. Алиев Ф.А., Бордюг Б.А., Ларин В.Б. H_2 оптимизация и метод пространства состояний в задаче синтеза оптимальных регуляторов. Баку: Элм, 1994, 274 с.
2. Larin V.B. High-accuracy algorithms for solution of discrete periodic Riccati equations., Appl. Comput. Math., v.6, №1, 2007, p.10-17.
3. Varga A. On computing High Accuracy solutions of a class of Riccati equations, Control-Theory and Advanced Technology, v.10, №4, part 5, 1995, p.2005-2016.

4. Раджабов М.Ф., Агамалиева Л.Ф., Велиева Н.И. Высокоточные алгоритмы факторизации полиномов и сепарации дробно-рациональных выражений. Доклады НАН Азербайджана, №1, 2009, с.29-37.
5. Thompson P.M., Program CC'S implementation of the Wiener-Hopf LQG optimal control problem, Optimal Control Applications & Methods, v.8, 1987, p.63-89.
6. Thompson P.M., Program CC'S implementation of pole-placement and LQG algorithms using Diophantine equations, Ibid., 1987, 8, p.91-101.

KƏSR RASİONAL MATRİSLƏR ÜÇÜN SİMVOL HESABLAMALARLA YÜKSƏK DƏQİQLİKLİ SEPARASIYA ALQORİTMİ

L.F.AĞAMALIYEVA

XÜLASƏ

İşdə MATLAB Proqramlar paketinin bazasında simvol hesablamalardan istifadə etməklə kəsr-rasional matrislərin xəyali oxa və vahid çevrəyə nəzərən yüksək dəqiqlikli separasiya alqoritmi təklif olunmuşdur.

Açar sözlər: separasiya, kəsr-rasional matrislər, yüksək dəqiqlikli alqoritmlər.

HIGH-ACCURACY ALGORITHM FOR THE SEPARATION OF THE FRACTIONAL-RATIONAL MATRICES USING SYMBOLIC COMPUTATIONS

L.F.AGAMALIYEVA

SUMMARY

In the work high-accuracy algorithm is developed for the separation of the fractional-rational matrices with respect to imaginary axis and unit circle on the base of MATLAB symbolic computations.

Key words: separation, fractional-rational matrices, high-accuracy algorithm.

Postupilo v redaktsiu: 18.06.2013 z.

Podpisano k печати: 17.10.2013 z.